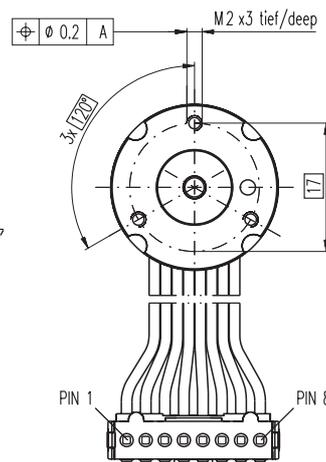
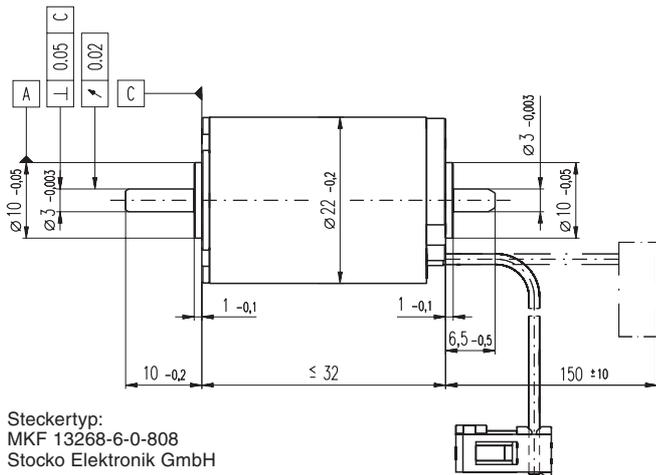
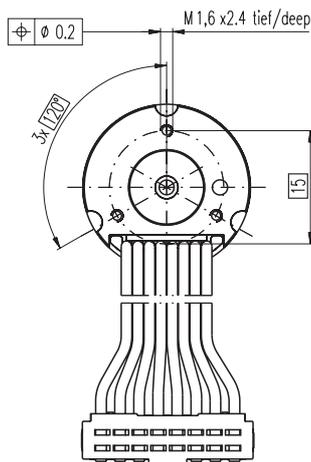


EC-max 22 Ø22 mm, bürstenlos, 12 Watt



Steckertyp:
MKF 13268-6-0-808
Stocko Elektronik GmbH

M 1:1

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Bestellnummern

283837	283838	283839	283840	283841
--------	--------	--------	--------	--------

Motordaten

Werte bei Nennspannung		283837	283838	283839	283840	283841	
1	Nennspannung	V	6.0	12.0	18.0	24.0	36.0
2	Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	10800	11500	11500	11500	11500
3	Leerlaufstrom	mA	221	123	81.1	61.0	40.7
4	Nenn-drehzahl	min ⁻¹	6840	7550	7740	7740	7690
5	Nennmoment (max. Dauer-drehmoment)	mNm	11.4	11.2	11.9	11.9	11.7
6	Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	2.38	1.25	0.884	0.661	0.435
7	Anhaltmoment	mNm	31.9	33.3	37.7	37.4	36.2
8	Anlaufstrom	A	6.23	3.47	2.60	1.94	1.25
9	Max. Wirkungsgrad	%	67	67	69	69	68
Kenn-daten							
10	Anschluss-widerstand Phase-Phase	Ω	0.963	3.46	6.93	12.4	28.7
11	Anschluss-induktivität Phase-Phase	mH	0.0343	0.121	0.275	0.488	1.09
12	Drehmomentkonstante	mNm A ⁻¹	5.12	9.60	14.5	19.3	28.9
13	Drehzahlkonstante	min ⁻¹ V ⁻¹	1870	995	658	495	330
14	Kennliniensteigung	min ⁻¹ mNm ⁻¹	351	358	314	318	328
15	Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	8.27	8.45	7.41	7.49	7.73
16	Rotorträgheitsmoment	gcm ²	2.25	2.25	2.25	2.25	2.25

Spezifikationen

- Thermische Daten**
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 13.5 KW⁻¹
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 1.72 KW⁻¹
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 1.82 s
 - 20 Therm. Zeitkonstante des Motors 567 s
 - 21 Umgebungstemperatur -20 ... +100°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur +155°C
- Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager)**
- 23 Grenzdrehzahl 18000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 5.0 N 0 mm
 - > 5.0 N 0.14 mm
 - 25 Radialspiel vorgespannt
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 4.5 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 60 N
 - (statisch, Welle abgestützt) 1400 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch 16 N
- Weitere Spezifikationen**
- 29 Polpaarzahl 1
 - 30 Anzahl Phasen 3
 - 31 Motorgewicht 67 g

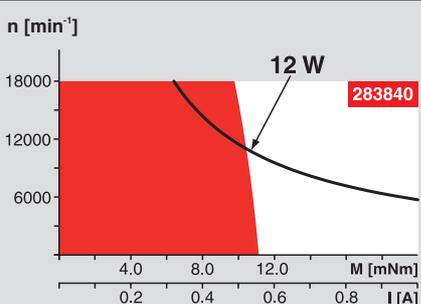
Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.

Anschlüsse (Kabel AWG 24)

braun	Motorwicklung 1	Pin 1
rot	Motorwicklung 2	Pin 2
orange	Motorwicklung 3	Pin 3
gelb	V _{Hall} 4.5 ... 24 VDC	Pin 4
grün	GND	Pin 5
blau	Hall-Sensor 1	Pin 6
violett	Hall-Sensor 2	Pin 7
grau	Hall-Sensor 3	Pin 8

Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 27

Betriebsbereiche

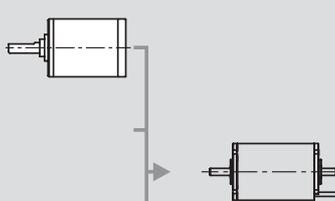


Legende

- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
- Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
- Typenleistung**

maxon-Baukastensystem

Planetengetriebe
Ø22 mm
0.5 - 2.0 Nm
Seite 232



Übersicht Seite 16 - 21

Encoder MR
128 / 256 / 512 Imp.,
2 / 3 Kanal
Seite 257

Bremse AB 20
Ø20 mm
24 VDC, 0.1 Nm
Seite 306

- Empfohlene Elektronik:**
- DECS 50/5 Seite 284
 - DEC 24/1 284
 - DEC 24/3 285
 - DECV 50/5 286
 - DES 50/5 287
 - EPOS 24/1 294
 - EPOS 24/5 294
 - EPOS2 50/5 295
 - EPOS P 24/5 297
 - Hinweise** 20